UNIVERSAL ROBOTS

UR16e Spécifications techniques

L'UR16e supporte 16 kg de charge utile, permettant d'utiliser des outils plus lourds en bout de bras et de manipuler des pièces multiples.

À ce jour, plus de 50 000 robots collaboratifs industriels UR ont été livrés à travers le monde, dans une multitude de secteurs d'activité. L'UR16e est l'un des quatre cobots de la gamme e-Series, chacun proposant sa propre combinaison de charge utile et de portée. La gamme e-Series offre une flexibilité incroyable et une simplicité d'utilisation inégalée pour votre application.

Contact

Universal Robots France 90-92 Route de la Reine 92100 Boulogne-Billancourt France +33 1 73 28 98 18 universal-robots.com/fr sales.fr@universal-robots.com

UR16e

Spécifications

Charge utile	16 kg (35,3 lbs)
Portée	900 mm (35,4 in)
Degrés de liberté	6 articulations pivotantes
Programmation	Interface utilisateur graphique Polyscope sur écran tactile 12 pouces

585 W

Performances

Consommation maximale

en utilisation standard		
Consommation moyenne en utilisation standard	350 W	
Sécurité	17 fonctions de sécu	ırité paramétrables
Certifications	EN ISO 13849-1, PLd et EN ISO 10218-1	Categorie 3,
Capteur F/T	Force, x-y-z	Couple, x-y-z
Plage	160,0 N	10,0 Nm
Résolution	5,0 N	0,2 Nm
Précision	5,5 N	0,5 Nm

Mouvement

Répétabilité de position selon ISO 9283	± 0,05 mm	
Mouvement de l'axe	Rayon de travail	Vitesse maximale
Base	± 360°	± 120°/s
Épaule	± 360°	± 120°/s
Coude	± 360°	± 180°/s
Poignet 1	± 360°	± 180°/s
Poignet 2	± 360°	± 180°/s
Poignet 3	± 360°	± 180°/s
Vitesse nominal du TCP (PCO)	1 m/s (39.4 in/s)	

Spécifications

opcomoduono	
Classification IP	IP54
Classe Salle blanche ISO 14644-1	5
Bruit	Moins de 65 dB(A)
Montage du robot	Toute orientation
Ports E/S	
Entrée numérique	2
Sortie numérique	2
Entrée analogique	2
Tension d'alimentation E/S outil	12/24 V
Alimentation E/S outil	2 A (Double broche) 1 A (Simple broche)

Spécifications physiques

Specifications physiques	
Emprise de montage	Ø 190 mm
Matériaux	Aluminium, Plastique, Acier
Type de connecteur d'outil (effecteur)	M8 M8 8-pin
Longueur du câble du bras robotisé	Câble de 6 m (236 in) inclus. Options 12 m (472 in) et haute flexibilité disponibles.
Poids avec câble	33,1 kg (73 lbs)
Plage de températures de fonctionnement	0-50°C
Humidité	90 % HR (sans condensation)



Boîtier de commande

Spécifications

Classification IP	IP44
Classe Salle blanche ISO 14644-1	6
Plage de températures de fonctionnement	0-50°C
Humidité	90 % HR (sans condensation)
Ports E/S	
Entrées numériques	16
Sorties numériques	16
Entrées analogiques	2
Sorties analogiques	2
Entrées numériques en quadrature	4
Alimentation E/S	24V 2A

Alimentation E/S	24V 2A
Communication	Fréquence de contrôle 500 Hz Modbus TCP PROFINET Ethernet/IP
	USB 2.0, USB 3.0
Source d'alimentation	100-240 V AC, 47-440 Hz

Spécifications physiques

Dimensions d de commande	460 mm x 449 mm x 254 mm (18,2 in x 17,6 in x 10 in)	
Poids	12 kg (26,5 lbs)	
Matériaux	Acier avec revêtement poudre	

Le boîtier de commande est également disponible en version OEM.

Pendentif d'apprentissage

Spécifications

•	
Classification IP	IP54
Humidité	90 % HR (sans condensation)
Résolution de l'affichage	1280 x 800 pixels

Spécifications physiques

- p	
Matériaux	Plastique, PP
Poids	1,6 kg (3,5 lbs) Câble d'1 m (console) inclus
Longueur du câble	4,5 m (177,17 in)

La console d'apprentissage est également disponible en option 3PE.